

# ESTUDO DE MODELOS DINÂMICOS LINEARES E NÃO LINEARES

**Aluna: Roberta de Queiroz Lima**  
**Orientador: Rubens Sampaio Filho**

## Introdução

Este trabalho desenvolve um estudo em modelos dinâmicos lineares e não lineares. Foram analisados modelos para vibrações paramétricas (Equação de Mathieu-Hill), vibrações não lineares com amortecimento linear (Equação de Duffing) e vibrações com amortecimento não linear (Equação de Van der Pol). Gráficos traçados em *Matlab* mostram diagramas de fase, respostas dinâmicas e o fenômeno de ressonância para os sistemas tratados, permitindo análise de condições de estabilidade e instabilidade dos modelos.

## Vibrações Paramétricas

Vibrações paramétricas, com um grau de liberdade, são descritas por equações diferenciais homogêneas, nas quais há variação dos coeficientes com o tempo. Em termos matemáticos, utiliza-se a equação de Mathieu-Hill:  $\frac{d^2y}{dt^2} + (\lambda + \kappa \cos \tau)y = 0$ , onde  $\lambda$  e  $\kappa$  são constantes.

A estabilidade de um oscilador paramétrico depende dos valores assumidos por  $\lambda$  e  $\kappa$  e não das condições iniciais de movimento e velocidade. Os valores de  $\lambda$  e  $\kappa$  para os quais o oscilador é estável e instável podem ser representadas em um plano  $\lambda$ - $\kappa$ .

As fronteiras entre as zonas estáveis e instáveis nesse plano em geral são expressas por equações muito simples, funções do tipo  $\lambda = \lambda(\kappa)$ . A obtenção das expressões para estas curvas é feita através do método das perturbações. Verificamos que, por exemplo, para  $\lambda = 0,1$  e  $\kappa = 0,1$ , o sistema apresenta um comportamento periódico. Mantendo o valor de  $\lambda$  constante e aumentando o valor de  $\kappa$ , o sistema se comporta de forma instável e o diagrama de fase assume a forma de um foco instável.

## Vibrações Não Lineares com Amortecimento Linear

Muitos problemas de dinâmica não linear podem ser modelados pela equação de Duffing:  $\ddot{x} + c\dot{x} + \omega_n^2 x \pm \alpha x^3 = F \cos[(\omega)t]$ , onde:  $\omega_n$  é a frequência natural,  $c$  o amortecimento,  $\alpha$  um termo de não linearidade e  $F$  o forçamento.

O gráfico da figura (1) mostra a resposta de um sistema em função da razão entre a frequência natural do sistema a frequência do forçamento para valores positivos de  $\alpha$ .

O estudo da estabilidade da equação de Duffing foi feito através da equação de energia potencial ( $V$ ) para o movimento com amortecimento linear e sem forçamento externo. Os pontos de estabilidade ocorrem quando a variação instantânea da energia

potencial no tempo é zero, ou seja,  $\frac{dV}{dt} = 0$ . O sistema governado pela equação de duffing apresenta uma resposta dinâmica fortemente dependente das condições iniciais de velocidade e deslocamento, revelando características de caos.

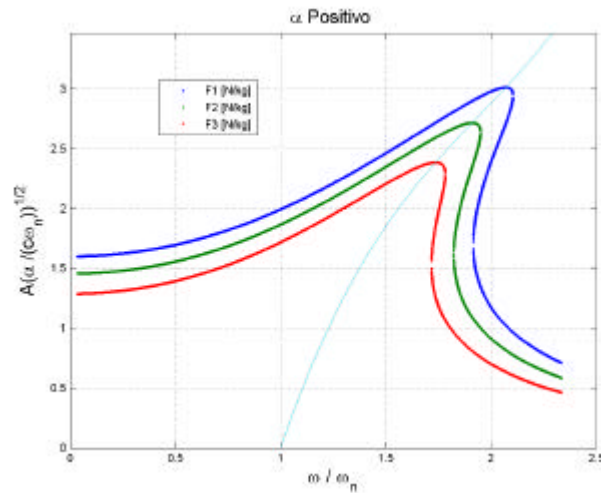


Figura 1 - Ressonância em Duffing para  $\alpha$  positivo

### Vibrações com Amortecimento Não Linear

A principal característica dos sistemas modelados dinamicamente pela equação de Van de Pol é a existência de um ciclo limite para suas trajetórias de movimento. Independentemente da amplitude inicial de movimento desses sistemas, o diagrama de fase sempre tende para uma única curva que corresponde à solução periódica quando o tempo tende ao infinito.

A equação diferencial não linear de Van der Pol é:  $\ddot{x} - \alpha(1 - x^2)\dot{x} + x = 0$ . Nessa equação o termo  $\alpha(1 - x^2)$  introduz um amortecimento que assume valores negativos para pequenas amplitudes de movimento, caracterizando o sistema como acreativo, e assume valores positivos para grandes amplitudes de movimento, caracterizando o sistema como dissipativo.

### Conclusões

Modelos não lineares e modelos de vibrações paramétricas permitem considerar efeitos de um maior número de parâmetros relevantes a sistemas mecânicos, reduzindo o número de hipóteses simplificadoras em um modelo matemático.

O estudo dos modelos dinâmicos permitiu maior entendimento das condições de estabilidade de um oscilador sujeito a dinâmica de movimento linear e não linear. Foram simuladas inúmeras condições operacionais para avaliação de como parâmetros externos ou da própria estrutura afetam seu comportamento.

Verificou-se que em vibrações paramétricas a estabilidade está relacionada com os valores assumidos por constantes na equação da dinâmica de movimento, já quando se introduz uma não linearidade, obtendo-se a equação de duffing, por exemplo, as condições de estabilidade são fortemente dependentes das condições iniciais de velocidade e deslocamento.

### Referências

- [1] CARTMELL, M. **Introduction to Linear, Parametric and Nonlinear Vibrations**. Londres: Chapman and Hall, 1990. 260p.
- [2] THOMPSON, J.M.T., STEWARD, H.B. **Nonlinear Dynamics and Chaos**. Chichester, England: John Wiley & Sons Ltd, 1986. 376p.
- [3] RAO, S.S. **Mechanical Vibrations**. 3.ed. Reading, Massachusetts: Addison-Wesley Publishing Company, 1995. 920p.