

ESTUDO DE MODELOS DINÂMICOS LINEARES E NÃO LINEARES

Aluna: Roberta de Queiroz Lima
Orientador: Rubens Sampaio Filho

Introdução

Este trabalho desenvolve um estudo em modelos dinâmicos lineares e não lineares. Foram analisados modelos para vibrações paramétricas (Equação de Mathieu-Hill), vibrações não lineares com amortecimento linear (Equação de Duffing) e vibrações com amortecimento não linear (Equação de Van der Pol). Gráficos traçados em *Matlab* mostram diagramas de fase, respostas dinâmicas e o fenômeno de ressonância para os sistemas tratados, permitindo análise de condições de estabilidade e instabilidade dos modelos.

Vibrações Paramétricas

Vibrações paramétricas, com um grau de liberdade, são descritas por equações diferenciais homogêneas, nas quais há variação dos coeficientes com o tempo. Em termos matemáticos, utiliza-se a equação de Mathieu-Hill: $\frac{d^2y}{dt^2} + (\lambda + \kappa \cos \tau)y = 0$, onde λ e κ são constantes.

A estabilidade de um oscilador paramétrico depende dos valores assumidos por λ e κ e não das condições iniciais de movimento e velocidade. Os valores de λ e κ para os quais o oscilador é estável e instável podem ser representadas em um plano λ - κ .

As fronteiras entre as zonas estáveis e instáveis nesse plano em geral são expressas por equações muito simples, funções do tipo $\lambda = \lambda(\kappa)$. A obtenção das expressões para estas curvas é feita através do método das perturbações. Verificamos que, por exemplo, para $\lambda = 0,1$ e $\kappa = 0,1$, o sistema apresenta um comportamento periódico. Mantendo o valor de λ constante e aumentando o valor de κ , o sistema se comporta de forma instável e o diagrama de fase assume a forma de um foco instável.

Vibrações Não Lineares com Amortecimento Linear

Muitos problemas de dinâmica não linear podem ser modelados pela equação de Duffing: $\ddot{x} + c\dot{x} + \omega_n^2 x \pm \alpha x^3 = F \cos[(\omega)t]$, onde: ω_n é a frequência natural, c o amortecimento, α um termo de não linearidade e F o forçamento.

O gráfico da figura (1) mostra a resposta de um sistema em função da razão entre a frequência natural do sistema a frequência do forçamento para valores positivos de α .

O estudo da estabilidade da equação de Duffing foi feito através da equação de energia potencial (V) para o movimento com amortecimento linear e sem forçamento externo. Os pontos de estabilidade ocorrem quando a variação instantânea da energia

potencial no tempo é zero, ou seja, $\frac{dV}{dt} = 0$. O sistema governado pela equação de duffing apresenta uma resposta dinâmica fortemente dependente das condições iniciais de velocidade e deslocamento, revelando características de caos.

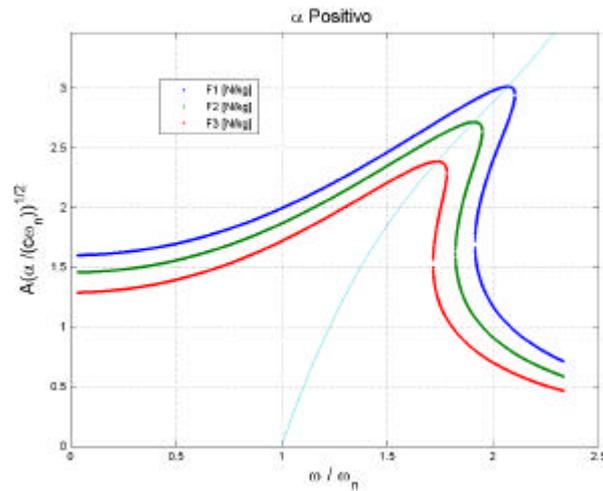


Figura 1 - Ressonância em Duffing para α positivo

Vibrações com Amortecimento Não Linear

A principal característica dos sistemas modelados dinamicamente pela equação de Van de Pol é a existência de um ciclo limite para suas trajetórias de movimento. Independentemente da amplitude inicial de movimento desses sistemas, o diagrama de fase sempre tende para uma única curva que corresponde à solução periódica quando o tempo tende ao infinito.

A equação diferencial não linear de Van der Pol é: $\ddot{x} - \alpha(1 - x^2)\dot{x} + x = 0$. Nessa equação o termo $\alpha(1 - x^2)$ introduz um amortecimento que assume valores negativos para pequenas amplitudes de movimento, caracterizando o sistema como acreativo, e assume valores positivos para grandes amplitudes de movimento, caracterizando o sistema como dissipativo.

Conclusões

Modelos não lineares e modelos de vibrações paramétricas permitem considerar efeitos de um maior número de parâmetros relevantes a sistemas mecânicos, reduzindo o número de hipóteses simplificadoras em um modelo matemático.

O estudo dos modelos dinâmicos permitiu maior entendimento das condições de estabilidade de um oscilador sujeito a dinâmica de movimento linear e não linear. Foram simuladas inúmeras condições operacionais para avaliação de como parâmetros externos ou da própria estrutura afetam seu comportamento.

Verificou-se que em vibrações paramétricas a estabilidade está relacionada com os valores assumidos por constantes na equação da dinâmica de movimento, já quando se introduz uma não linearidade, obtendo-se a equação de duffing, por exemplo, as condições de estabilidade são fortemente dependentes das condições iniciais de velocidade e deslocamento.

Referências

- [1] CARTMELL, M. **Introduction to Linear, Parametric and Nonlinear Vibrations**. Londres: Chapman and Hall, 1990. 260p.
- [2] THOMPSON, J.M.T., STEWARD, H.B. **Nonlinear Dynamics and Chaos**. Chichester, England: John Wiley & Sons Ltd, 1986. 376p.
- [3] RAO, S.S. **Mechanical Vibrations**. 3.ed. Reading, Massachusetts: Addison-Wesley Publishing Company, 1995. 920p.